

**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ УНИТАРНОЕ ПРЕДПРИЯТИЕ
«ВСЕРОССИЙСКИЙ НАУЧНО-ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ИНСТИТУТ
МЕТРОЛОГИЧЕСКОЙ СЛУЖБЫ»
(ФГУП «ВНИИМС»)**

**УТВЕРЖДАЮ
Зам. директора
по производственной
метрологии
ФГУП «ВНИИМС»**



Н.В. Иванникова Н.В. Иванникова

августе 2016 г.

**Каналы измерительные систем мониторинга состояния
основного и вспомогательного оборудования МСОиВО**

Методика поверки

ФКПР.421400.001-01 МП

Москва

2016

МФ

Содержание

1 ВВЕДЕНИЕ	4
2 ОПЕРАЦИИ ПОВЕРКИ	4
3 СРЕДСТВА ПОВЕРКИ	5
4 ТРЕБОВАНИЯ К КВАЛИФИКАЦИИ ПОВЕРИТЕЛЕЙ	5
5 ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ	5
6 ПОДГОТОВКА И УСЛОВИЯ ПОВЕРКИ	6
7 ПРОВЕДЕНИЕ ПОВЕРКИ	8
7.1 Внешний осмотр.....	8
7.2 Опробование. Проверка функционирования системы.....	8
7.3 Определение основной погрешности каналов.....	8
7.4 Контроль идентификационных данных программного обеспечения.....	14
8 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ	14
ПРИЛОЖЕНИЕ А (справочное)	15
Ссылочные нормативные документы	15
ПРИЛОЖЕНИЕ Б (справочное)	16
Вариант приспособления для крепления токовихревых датчиков	16
ПРИЛОЖЕНИЕ В (справочное)	17
Вспомогательные приспособления для поверки	17
Лист регистрации изменений.....	19

Настоящая методика поверки распространяется на каналы измерительные Систем мониторинга состояния основного и вспомогательного оборудования МСОиВО (далее по тексту – «КИ МСОиВО» или «каналы») и устанавливает методы первичной поверки, поверки после ремонта и периодической поверки.

КИ МСОиВО выпускаются в разных исполнениях, отличающихся типом и количеством входящих в состав применяемых измерительных компонентов.

Примечание – Наличие в составе КИ МСОиВО измерительных компонентов, их количество и типы определяются заказной спецификацией, указанной в паспорте.

Далее в тексте используются следующие сокращения:

АРМ – автоматизированное рабочее место пользователя (АРМ-01, АРМ-02, АРМ-03);

АЧХ – амплитудно-частотная характеристика;

ПК – персональный компьютер;

ПО – программное обеспечение;

РЭ – руководство по эксплуатации;

СКЗ – среднеквадратическое значение уровня сигнала (англ. RMS);

ПС – паспорт;

Пик-пик – размах (разность между максимальным и минимальным значениями сигнала);

Перечень документов, на которые даются ссылки в тексте настоящей методики, приведен в Приложении А.

1 ВВЕДЕНИЕ

1.1 Методика позволяет определить метрологические характеристики измерительных каналов:

- основную относительную погрешность частоты вращения;
- основную относительную погрешность абсолютной вибрации (СКЗ виброскорости, СКЗ виброперемещения, СКЗ виброускорения);
- основную относительную погрешность относительной вибрации (размаха виброперемещения);
- неравномерности АЧХ (относительно базовых частот) при измерении СКЗ виброскорости и размаха виброперемещения;
- основную приведенную погрешность осевого сдвига;
- основную погрешность каналов с аналоговыми выходами;
- идентификационные данные ПО.

1.2 Межповерочный интервал – один год.

2 ОПЕРАЦИИ ПОВЕРКИ

2.1 При проведении поверки системы должны выполняться операции, указанные в таблице 2.1.

Таблица 2.1 – Перечень операций

Наименование	Номер пункта методики поверки
Внешний осмотр	7.1
Опробование. Проверка функционирования	7.2
Определение основной погрешности каналов	7.3
Проверка основной относительной погрешности каналов измерения частоты вращения	7.3.1
Определение неравномерности АЧХ (относительно базовых частот) каналов измерения СКЗ виброскорости и относительного виброперемещения в диапазоне частот 10–1000 Гц	7.3.2
Определение основной относительной погрешности каналов измерения абсолютной вибрации (СКЗ виброскорости) в диапазоне частот 10–1000 Гц	7.3.3
Определение основной относительной погрешности каналов измерения абсолютной вибрации (СКЗ виброскорости, СКЗ виброперемещения, СКЗ виброускорения) в диапазоне частот 2–1000 Гц	7.3.4
Определение основной относительной погрешности каналов измерения относительной вибрации (размаха относительного виброперемещения)	7.3.5
Проверка основной приведённой погрешности каналов измерения осевого сдвига	7.3.6
Контроль идентификационных данных программного обеспечения	7.4

3 СРЕДСТВА ПОВЕРКИ

3.1 Для проведения поверки рекомендуется применять средства измерения и оборудование, указанные в таблице 3.1.

Таблица 3.1 – Средства измерений для поверки

Номер пункта методики поверки	Наименование эталона и вспомогательных средств поверки; номер документа, регламентирующего технические требования; метрологические и основные технические характеристики
7.2–7.4	IBM-совместимый ПК: ОС Windows XP/7; порты COM, USB, LAN
7.3.1	Генератор сигналов специальной формы SFG 2110: частота от 5 до 10000 Гц; погрешность установки/контроля частоты F не хуже $\pm(2 \cdot 10^{-5} \cdot F + 0,0001 \text{ Гц} / +1 \text{ младшего разряда})$
7.3.2-7.3.5	Система калибровки датчиков вибрации и удара 3629-W-182, диапазон частот калибровки при работе с вибростендом TMS2129E025 0,15–500 Гц, с вибростендом КЗ94В31 – 2–20000 Гц, неопределённость при $k=2$ и $R=0,95$ на частоте 160 Гц не более 1 % в диапазоне частот не более 6 %
7.3.2, 7.3.3, 7.3.5	Вибратор калибровочный портативный 9100С; частотный диапазон от 10 Гц до 10 кГц, амплитудный диапазон: виброскорости от 0 до 0,16 м/с, перемещения от 0 до 0,48 мм; погрешность не более 3 %
7.3.1-7.3.6	Мультиметр 34410А: основная погрешность при измерении напряжения постоянного тока от 0 до 10 В – не более $\pm[0,003 U_{\text{изм}} + 0,005 U_{\text{пред}}]$ и постоянного тока от 0 до 100 мА – не более $\pm[0,003 I_{\text{изм}} + 0,005 I_{\text{пред}}]$
7.3.1–7.3.5	Устройство для поверки преобразователей вихретоковых в статическом режиме УПД. Диапазон изменения зазора от 0 до 25 мм, погрешность не более 3 мкм
Примечание – Допускается применение других средств измерений и испытательного оборудования, погрешность которых не превышает 1/3 предела допускаемого значения основной погрешности поверяемого канала.	

4 ТРЕБОВАНИЯ К КВАЛИФИКАЦИИ ПОВЕРИТЕЛЕЙ

4.1 Проведение поверки должен выполнять персонал, аттестованный в соответствии с ПР 50.2.012-94 (Порядок аттестации поверителей средств измерений), прошедший инструктаж по технике безопасности и обучение работ с каналами.

5 ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ

5.1 При подключении и поверке необходимо соблюдать общие требования безопасности, установленные в документах ГОСТ 12.2.007.0, ГОСТ 12.3.019, «Правила эксплуатации электроустановок потребителей», «Правила охраны труда при эксплуатации электроустановок потребителей».

5.2 Все работы должны производиться только квалифицированными специалистами, изучившими руководство по эксплуатации системы МСОиВО, знающими принцип действия используемых при проведении испытаний средств измерений и прошедшими инструктаж по технике безопасности.

5.3 Установку и подключение средств поверки, поверяемых первичных преобразователей, а также вспомогательного оборудования производить при отключенном питании.

6 ПОДГОТОВКА И УСЛОВИЯ ПОВЕРКИ

6.1 Поверка проводится при следующих условиях:

- температура окружающего воздуха (20 ± 5) °С;
- относительная влажность воздуха от 30 до 80 %;
- атмосферное давление от 84,0 до 106,7 кПа (от 630 до 800 мм рт. ст.);
- напряжение питающей сети (220 ± 11) В;
- частота тока питающей сети $(50 \pm 0,5)$ Гц;
- время выдержки системы во включенном состоянии до проведения испытаний должно быть не менее 5 мин.

Примечание – При невозможности обеспечения нормальных условий, поверку проводят в фактических условиях эксплуатации. Условия поверки измерительных каналов системы на месте эксплуатации не должны выходить за пределы рабочих условий, указанных в технической документации на систему и на применяемые средства поверки. В этом случае должны быть рассчитаны пределы допускаемых погрешностей измерительных каналов и применяемых средств измерений для фактических условий поверки по РД 50-453–84.

6.2 Испытательное оборудование, стенды и устройства, применяемые при испытаниях, должны иметь паспорт и быть аттестованы в соответствии с действующей нормативно-технической документацией.

6.3 Средства измерений, применяемые при испытаниях, должны быть поверены в соответствии с документом «Порядок проведения поверки средств измерений, требования к знаку поверки и содержанию свидетельства о поверке», утвержденному Приказом Минпромторга №1815 от 02 июля 2015 г. и иметь действующие поверительные клейма или свидетельства о поверке.

6.4 Эталонные, поверяемые и вспомогательные средства должны быть выдержаны в нормальных условиях (п. 6.1) не менее двух часов.

6.5 Подготавливаются к работе средства поверки в соответствии с эксплуатационными документами на них.

6.6 Крепление пьезоэлектрических вибропреобразователей и акселерометров к поверочной вибрационной установке (вибровозбудителю) должно соответствовать руководству по эксплуатации на МСОиВО.

6.7 Крепление вихретоковых вибропреобразователей (проксиметров) к вибрационной установке осуществляется с помощью кронштейна, конструкция которого должна обеспечивать:

- отсутствие механической связи с рабочей поверхностью вибровозбудителя (далее – вибростол);

- надежное крепление вибропреобразователей над вибростолом;
- совпадение направления главной оси чувствительности вибропреобразователя с направлением колебаний вибростола;
- отсутствие резонансных явлений в полосе частот в два раза превышающей рабочую полосу частот, контролируемое независимым устройством измерений вибрации (например, пьезоэлектрическим вибропреобразователем, установленным на кронштейне). В качестве кронштейна может использоваться приспособление, показанное в Приложении Б.

При креплении вибропреобразователя устанавливается зазор между его чувствительным элементом и эталонным образцом (закрепленным на вибростоле) в соответствии с проектными данными, указанными в формуляре. Эталонный образец изготавливается из того же материала, что и контролируемый объект (см. Приложение В).

6.8 Для обезжиривания рабочей поверхности вибростола и основания вибропреобразователя перед установкой его на вибростол применяется спирт этиловый (по ГОСТ Р 51723) из расчета 5 г на один вибропреобразователь.

6.9 Управление работой системы при испытаниях должно производиться в соответствии с указаниями, приведенными в разделе «Эксплуатация системы» РЭ (ФКПР.421400.001 РЭ). Результаты измерений считываются на ПК АРМ.

Примечания

1 Если поверочная виброустановка не позволяет задавать непосредственно требуемые действительные значения виброперемещения, то значение виброперемещения вычисляют по одной из формул

$$S_d = \frac{a_d}{(2\pi f)^2} \cdot 10^6 = \frac{V_d}{2\pi f} \cdot 10^3, \quad (6.1)$$

$$V_d = \frac{a_d}{2\pi f} \cdot 10^3, \quad (6.2)$$

где S_d – значение виброперемещения, мкм;
 a_d – значение виброускорения, м/с²;
 V_d – значение виброскорости, мм/с;
 f – частота колебаний, задаваемых с помощью поверочной виброустановки, Гц;
 $\pi \approx 3,1416$.

2 При необходимости, можно воспользоваться формулами пересчета значений размаха (Пик-пик) в амплитуду (Пик) или «СКЗ», которые действуют для синусоидальной формы сигнала вибрации

$$a_d^{\text{Пик-Пик}} = 2 \cdot a_d^{\text{Пик}} = 2 \cdot \sqrt{2} \cdot a_d^{\text{СКЗ}}, \quad (6.3)$$

$$V_d^{\text{Пик-Пик}} = 2 \cdot V_d^{\text{Пик}} = 2 \cdot \sqrt{2} \cdot V_d^{\text{СКЗ}}, \quad (6.4)$$

$$S_d^{\text{Пик-Пик}} = 2 \cdot S_d^{\text{Пик}} = 2 \cdot \sqrt{2} \cdot S_d^{\text{СКЗ}}. \quad (6.5)$$

7 ПРОВЕДЕНИЕ ПОВЕРКИ

7.1 Внешний осмотр

При внешнем осмотре проверяется соответствие каналов следующим требованиям:

- наличие полного комплекта документации в соответствии с паспортом;
- наличие лакокрасочных и гальванических покрытий;
- наличие всех крепежных элементов (болтов, гаек, шайб);
- надежность крепления изделий;
- целостность металлорукава кабеля датчика (при его наличии);
- крепление кабелей и надежность контактных соединений;
- целостность соединительных кабелей;
- наличие заземляющих устройств;
- наличие и четкость маркировочных надписей.

При обнаружении механических дефектов, а также несоответствия маркировки эксплуатационной документации определяется возможность проведения поверки и дальнейшего использования системы.

7.2 Опробование. Проверка функционирования системы

Проверка функционирования системы производится при ее функционировании в рабочем режиме путем визуального контроля приема и отображения информации от датчиков на ПК АРМ. Для проверки выполняются действия в следующей последовательности:

- 1) включить систему по методике, приведенной в разделе «Эксплуатация системы» РЭ;
- 2) на мониторе ПК АРМ проконтролировать отображение всех установленных на агрегате датчиков со значениями их текущего состояния (для автономных систем виброзащиты наличие сигналов контролировать на аналоговых выходах или встроенных технологических индикаторах).

Результат испытаний считать положительным, если от каждого измерительного канала информация отображается на ПК АРМ (или выводится на аналоговый выход).

7.3 Определение основной погрешности каналов

Поверка производится в контрольных точках диапазона измерений, указанного в паспорте.

7.3.1 Проверка основной относительной погрешности каналов измерения частоты вращения

7.3.1.1 Проверка каналов производится путем имитации сигнала датчика при помощи генератора (например, SFG-2110).

7.3.1.2 Проверяются каналы в следующей последовательности:

- 1) выполнить подключение генератора сигналов к входу проверяемого канала;

Примечание – В случае использования в качестве задатчика частоты генератора, частоту на выходе генератора контролировать частотомером класса точности не ниже 0,01.

2) включить систему по методике, приведенной в разделе «Эксплуатация системы» РЭ;

3) последовательно устанавливая частоту поступающего на вход сигнала, соответствующую пяти контрольным точкам диапазона измерения, зафиксировать измеренные значения частоты оборотов на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе и занести их в таблицу 7.1;

Примечание – При измерениях на аналоговом выходе МОСВ выходное напряжение постоянного тока или выходной постоянный ток, измеренное с помощью мультиметра (например, 34401А), пересчитывается на число оборотов в соответствии с конфигурацией блока.

Таблица 7.1 – Измеренные значения в контрольных точках

Измеряемый параметр	Контрольные точки диапазона, % (частота генератора, Гц)				
	0	25	50	75	100
Частота оборотов (канал 1), Гц					
Частота оборотов (канал 2), Гц					
Частота оборотов (канал 3), Гц					
Частота оборотов (канал 4), Гц					

4) рассчитать для каждой контрольной точки относительную погрешность по формуле

$$\delta_1 = \frac{F_{изм} - F_{расч}}{F_{изм}} \cdot 100 \%, \quad (7.1)$$

где δ_1 – относительная погрешность, %;

$F_{изм}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе БПО значение частоты, Гц;

$F_{расч}$ – значение частоты для данной контрольной точки, Гц;

5) по методике пп. (1)–(4) для каждого канала произвести измерения и расчет основной относительной погрешности.

7.3.1.3 Результат испытаний считать положительным, если для каждого канала основная относительная погрешность не превышает $\pm 0,1$ %.

7.3.2 Проверка неравномерности АЧХ (относительно базовых частот) каналов измерения СКЗ виброскорости и относительного виброперемещения диапазоне частот 10–1000 Гц

7.3.2.1 Проверка неравномерности АЧХ каналов проводится с использованием поверочной виброустановки методом прямых измерений.

7.3.2.2 Проверяются каналы в следующей последовательности:

1) первичный преобразователь, подключенный к каналу измерения, закрепить на поверочной виброустановке (например, модели 9100С) согласно рекомендациям раздела 6 настоящей МП;

2) включить систему по методике, приведенной в разделе «Эксплуатация системы» РЭ на систему;

3) подготовить виброустановку к работе, задав параметры:

– для **акселерометров и вибропреобразователей** (контроль неравномерности АЧХ при измерении СКЗ виброскорости): частота вибрации 80 Гц; СКЗ виброскорости 12 мм/с;

– для **преобразователей относительной вибрации** (контроль неравномерности АЧХ при измерении размаха (Пик-пик) виброперемещения): частота вибрации 45 Гц; размах колебаний 50 мкм.

Зафиксировать измеренные значения (виброскорость, виброперемещение) на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ;

Примечание – При измерениях на аналоговом выходе МОСВ выходное напряжение постоянного тока или выходной постоянный ток, измеренное с помощью мультиметра (например, 34401А), пересчитывается на значение параметра в соответствии с конфигурацией модуля.

4) на вибростенде последовательно задавать частоты в контрольных точках диапазона от 10 до 100 Гц – с шагом 10 Гц, диапазона от 100 до 1000 Гц – с шагом 100 Гц, – зафиксировать показания измеренных значений (амплитуду соответствующей гармонической составляющей виброскорости по спектру, СКЗ виброскорости, размах соответствующей гармонической составляющей виброперемещения по спектру, виброперемещения) на ПК АРМ;

Примечания:

1 В зависимости от возможностей виброустановки допускается изменить значения задаваемых СКЗ виброскорости или размаха колебаний.

2 Для другого диапазона, указанного в формуляре на систему, допускается проводить измерения не менее чем для пяти точек, равномерно распределенных по диапазону (включая граничные точки диапазона).

5) для каждой проверенной контрольной точки рассчитать неравномерность АЧХ относительно уровня сигнала, измеренного на базовой частоте (соответственно, 80 и 45 Гц) по формулам:

– **неравномерность АЧХ при измерении СКЗ виброскорости (амплитуды гармонической составляющей виброскорости по спектру)**

$$\delta_V = \frac{V_{изм} - V_{(80 Гц)}}{V_{(80 Гц)}} \cdot 100 \%, \quad (7.2)$$

где δ_V – неравномерность АЧХ относительно частоты 80 Гц при измерении СКЗ виброскорости (неравномерность АЧХ амплитуды соответствующей гармонической составляющей виброскорости по спектру), %;

$V_{изм}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение СКЗ (амплитуды гармонической составляющей) виброскорости в контрольной точке диапазона частот вибрации, мм/с;

$V_{(80 Гц)}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение СКЗ (амплитуды гармонической составляющей) виброскорости на частоте вибрации 80 Гц, мм/с;

– неравномерности АЧХ при измерении размаха (Пик-пик) виброперемещения (размаха соответствующей гармонической составляющей виброперемещения по спектру)

$$\delta_s = \frac{S_{изм} - S_{(45 Гц)}}{S_{(45 Гц)}} \cdot 100 \%, \quad (7.3)$$

где δ_s – неравномерность АЧХ относительно частоты 45 Гц при измерении СКЗ размаха (Пик-пик) виброперемещения (неравномерность АЧХ размаха гармонической составляющей виброперемещения), %;

$S_{изм}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение виброперемещения (размаха гармонической составляющей) в контрольной точке диапазона частот вибрации, мкм;

$S_{(45 Гц)}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение виброперемещения (размаха гармонической составляющей) на частоте вибрации 45 Гц, мкм;

б) по методике пп. (1)–(5) для каждого канала произвести измерения и расчет неравномерности АЧХ.

7.3.2.3 Результат испытаний считать положительным, если для каждого канала неравномерность АЧХ не превышает $\pm 10 \%$.

7.3.3 Проверка основной относительной погрешности измерения СКЗ виброскорости в диапазоне частот 10–1000 Гц

7.3.3.1 Проверка каналов проводится с использованием поверочной виброустановки методом прямых измерений.

7.3.3.2 Проверяются каналы в следующей последовательности:

1) первичный преобразователь, подключенный к каналу измерения, закрепить на вибростоле поверочной виброустановки согласно рекомендациям раздела 6 настоящей МП;

2) подготовить виброустановку к работе, задав параметры: частота – 80 Гц, виброскорость – 2 мм/с (соответствует контрольной точке диапазона 0 %). Зафиксировать показания измеренного значения СКЗ (амплитуды гармоники) виброскорости на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ аналогично примечанию п. 7.3.1.2;

3) на виброустановке последовательно задавать значения виброскорости в контрольных точках 25, 50, 75 и 100 % рабочего диапазона канала – фиксировать измеренные значения СКЗ (амплитуды гармоники) виброскорости на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ;

Примечание – При измерениях на аналоговом выходе МОСВ выходное напряжение постоянного тока или выходной постоянный ток, измеренное с помощью мультиметра (например, 34401А), пересчитывается на значение параметра в соответствии с конфигурацией модуля.

4) рассчитать для каждой проверенной контрольной точки относительную погрешность по формуле

$$\delta_2 = \frac{V_{изм} - V_{уст}}{V_{изм}} \cdot 100 \%, \quad (7.4)$$

где δ_2 – относительная погрешность, %;

$V_{изм}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение СКЗ (амплитуды гармоники) виброскорости, мм/с;

$V_{уст}$ – заданное на виброустановке значение виброскорости для контрольной точки, мм/с;

5) по методике пп. (1)–(4) для каждого канала произвести измерения и расчет основной относительной погрешности.

7.3.3.3 Результат испытаний считать положительным, если для каждого канала основная относительная погрешность не превышает ± 10 %.

7.3.4 Определение основной относительной погрешности каналов измерения абсолютной вибрации (СКЗ виброскорости, СКЗ виброперемещения, СКЗ виброускорения) в диапазоне частот 2–1000 Гц

7.3.4.1 Определение основной относительной погрешности каналов измерения абсолютной вибрации (СКЗ виброскорости, СКЗ виброперемещения, СКЗ виброускорения) в диапазоне частот 2–1000 Гц выполняется в соответствии с ГОСТ Р 8.669, при этом:

1) базовой частотой для определения относительной погрешности в рабочем диапазоне СКЗ виброперемещения выбирается 40 Гц, для виброскорости – 80 Гц, для виброускорения 160 Гц;

2) значения, соответствующие контрольным точкам диапазона 0 %, выбираются для виброперемещения 5 мкм, для виброскорости – 0,5 мм/с, для виброускорения – 1 м/с². Результат испытаний считать положительным, если для каждого канала основная относительная погрешность не превышает ± 10 %.

7.3.5 Проверка основной относительной погрешности каналов измерения относительной вибрации (размаха относительного виброперемещения)

7.3.5.1 Проверка каналов производится с использованием поверочной виброустановки методом прямых измерений.

7.3.5.2 Проверяются каналы в следующей последовательности:

1) первичный преобразователь, подключенный к каналу измерения, закрепить над вибростолом поверочной виброустановки согласно рекомендациям раздела 6 настоящей МП;

2) подготовить виброустановку к работе, задав параметры: частота – 45 Гц, размаха (Пик-пик) виброперемещения – 10 мкм (соответствует СКЗ – 3,6 мкм) – соответствует контрольной точке диапазона 0 %. Зафиксировать показания измеренного значения виброперемещения на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ аналогично примечанию п. 7.3.2.2;

3) на виброустановке последовательно задавать значения виброперемещения в контрольных точках 25, 50, 75 и 100 % рабочего диапазона – фиксировать измеренные значения размаха (размаха гармоника) виброперемещения на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ аналогично примечанию п. 7.3.2.2;

4) рассчитать для каждой проверенной контрольной точки погрешность по формуле

$$\delta_3 = \frac{S_{изм} - S_{уст}}{S_{изм}} \cdot 100 \%, \quad (7.5)$$

где δ_3 – относительная погрешность, %;

$S_{изм}$ – измеренное на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ значение виброперемещения (размаха гармоника), мкм;

$S_{уст}$ – заданное на виброустановке значение виброперемещения (размаха гармоника) для контрольной точки, мкм;

5) по методике пп. (1)–(4) для каждого канала произвести измерения и расчет основной относительной погрешности.

7.3.5.3 Результат испытаний считать положительным, если для каждого канала основная относительная погрешность не превышает ± 12 %.

7.3.6 Проверка основной приведенной погрешности каналов измерения осевого сдвига

7.3.6.1 Проверка каналов производится с использованием устройства для поверки преобразователей вихретоковых в статическом режиме УПД.

7.3.6.2 Проверяются каналы в следующей последовательности:

1) при помощи УПД последовательно устанавливается минимальный, средний и максимальный зазоры в измерительной зоне – фиксировать измеренные значения на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ;

Примечание – При измерениях на аналоговом выходе МОСВ выходное напряжение постоянного тока или выходной постоянной ток, измеренное с помощью мультиметра (например, 34401А), пересчитывается на значение параметра в соответствии с конфигурацией блока.

2) рассчитать для каждой проверенной контрольной точки погрешность по формуле

$$\gamma_L = \frac{L_{изм} - L_{устан}}{L_n} \cdot 100 \%, \quad (7.6)$$

где γ_L – приведенная погрешность измерения, %;

$L_{изм}$ – измеренное значение перемещения на ПК АРМ или соответствующем аналоговом выходе МОСВ, мм;

$L_{устан}$ – установленное юстировочным устройством значение зазора;

L_n – нормирующее значение, равное разности между верхней и нижней границами диапазона, мм;

3) по методике пп. (1)–(2) для каждого канала произвести измерения и расчет основной приведенной погрешности.

7.3.6.3 Результат испытаний считать положительным, если для каждого измерительного канала основная приведённая погрешность в диапазоне измерений не превышает $\pm 7\%$.

7.4 Контроль идентификационных данных программного обеспечения

7.4.1 Проверка идентификационных данных программного обеспечения производится путем проверки соответствия версий ПО в КИ МСОиВО, представленных на поверку, версиям ПО, указанным в описании типа КИ МСОиВО.

7.4.2 Результат подтверждения соответствия ПО считают положительным, если идентификационные данные соответствуют указанным в Описании типа на КИ МСОиВО (приложение к Свидетельству об утверждении типа).

8 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

8.1 Результаты поверки оформляются протоколом по форме, установленной метрологической службой, проводящей поверку.

8.2 Положительные результаты поверки оформляются записью в паспорте на КИ МСОиВО с нанесением оттиска поверительного клейма.

8.3 При положительном результате периодической поверки оформляется свидетельство о поверке.

8.4 При отрицательных результатах поверки каналы к эксплуатации не допускаются и выдается извещение о непригодности к применению.

Разработал:

Зам. нач. отдела 201 ФГУП «ВНИИМС»



И.Г. Средина

ПРИЛОЖЕНИЕ А (справочное)

Ссылочные нормативные документы

Обозначение	Наименование
ГОСТ 12.2.007.0–75	Система стандартов безопасности труда Изделия электротехнические. Общие требования безопасности
ГОСТ 12.3.019–80	Система стандартов безопасности труда. Испытания и измерения электрические. Общие требования безопасности
ГОСТ Р 51723–2001	Спирт этиловый пищевой 95 %-ный. Технические условия
ПУЭ	Правила устройства электроустановок, издание 7-е, 2001 г.
ПР 50.2.012–94	ГСИ. Порядок аттестации поверителей средств измерений
ГОСТ Р 8.669-2009	ГСИ. Виброметры с пьезоэлектрическими, индукционными и вихретоковыми вибропреобразователями. Методика поверки
РД 50-453–84	Методические указания. Характеристики погрешности средств измерений в реальных условиях эксплуатации. Методы расчета
ФКПР.421400.001-01ПС	Каналы измерительные систем мониторинга основного и вспомогательного оборудования МСОиВО. Паспорт
ФКПР.421400.001 РЭ	Системы мониторинга основного и вспомогательного оборудования МСОиВО. Руководство по эксплуатации.

ПРИЛОЖЕНИЕ Б (справочное)

Вариант приспособления для крепления токовихревых датчиков

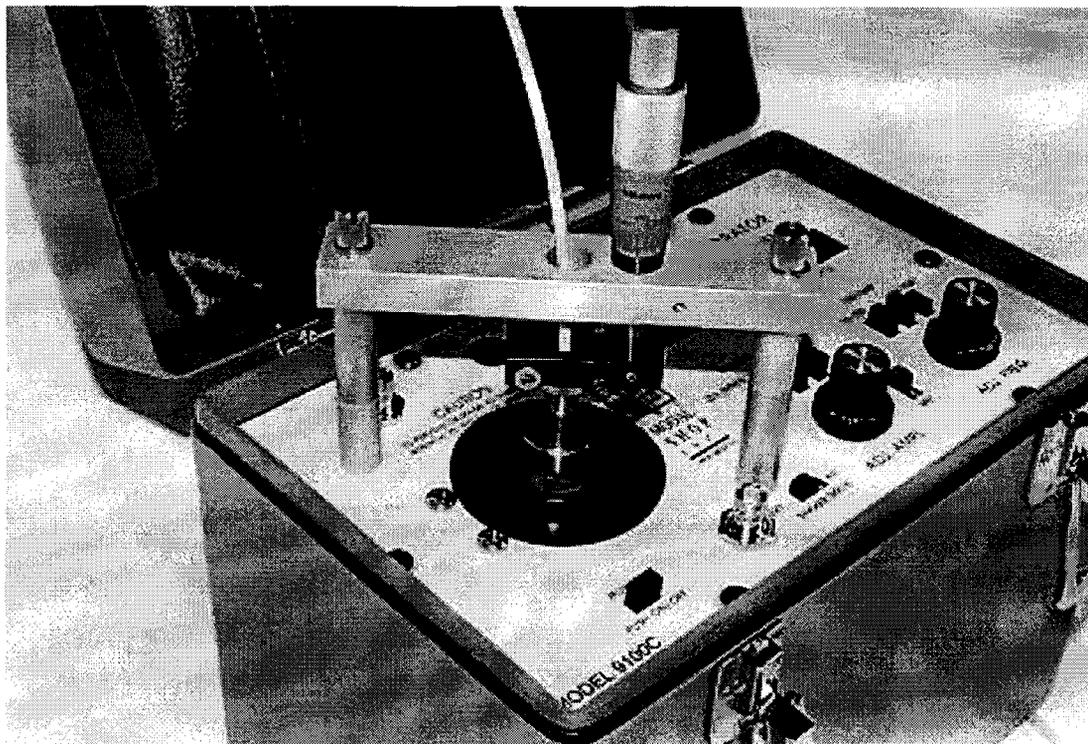


Рисунок Б.1 – Кронштейн для закрепления датчика над рабочим столом вибростенда в установке поперочной вибрационной модели 9100С

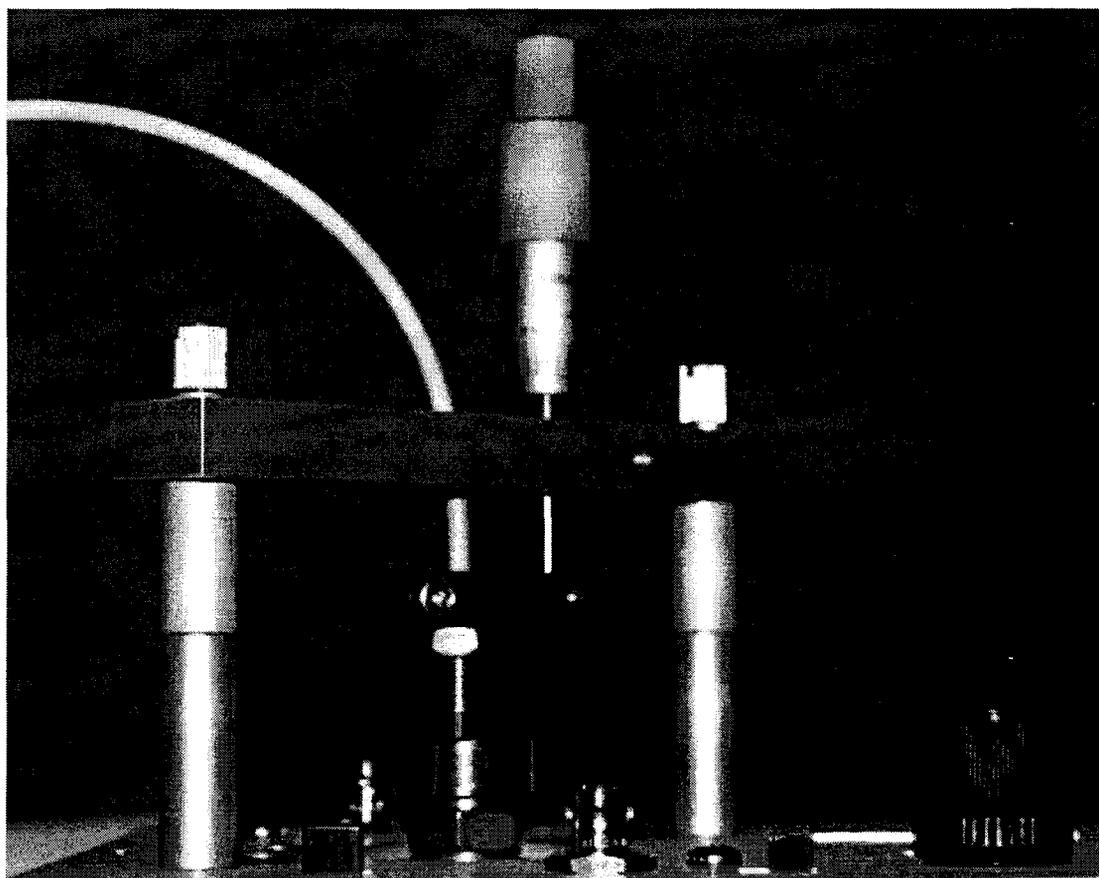
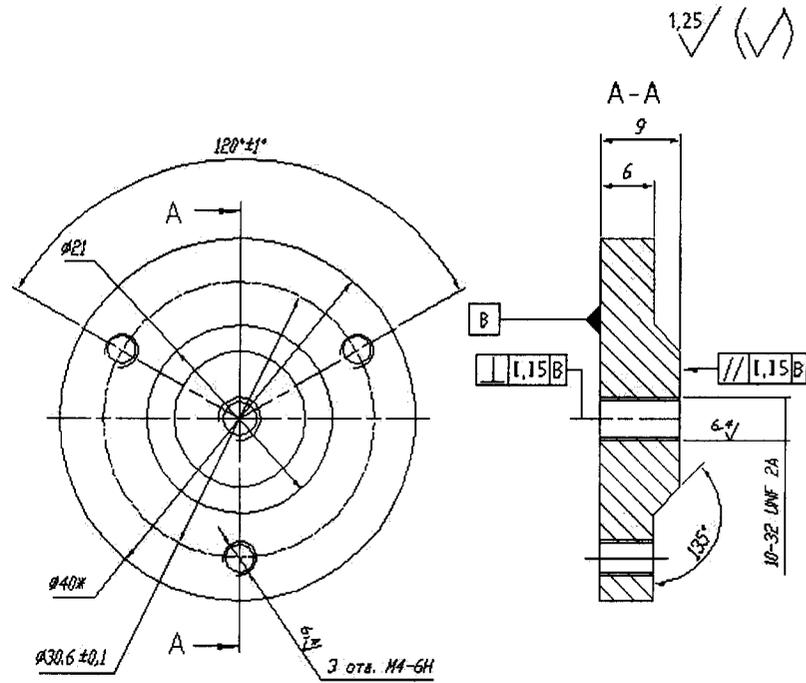


Рисунок Б.2 – Вид юстировочного устройства с закрепленным датчиком

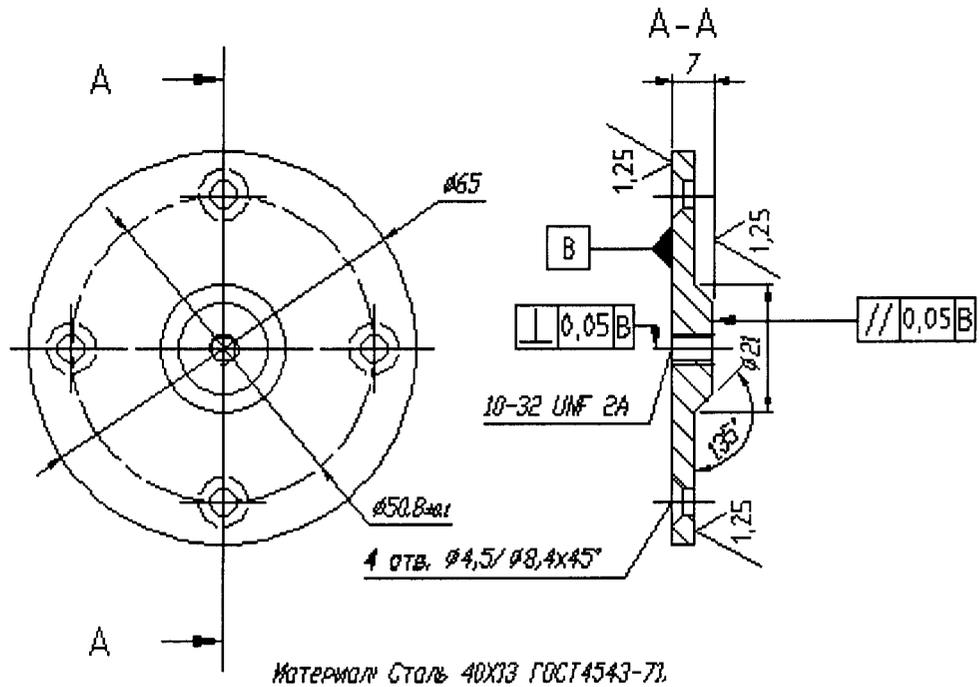
ПРИЛОЖЕНИЕ В (справочное)

Вспомогательные приспособления для поверки



1. Размер для справок.
2. Материал прутки ВТ 3-1 40 ГОСТ 26492-85.
3. Остальные ТТ по ОСТ 4Г0070.014.

Рисунок В.1 – Приспособление для поверки каналов измерения СКЗ виброскорости



Материал: Сталь 40Х13 ГОСТ 4543-71.

Рисунок В.2 – Приспособление для поверки каналов измерения СКЗ и Пик-пик виброперемещения

Продолжение приложения В

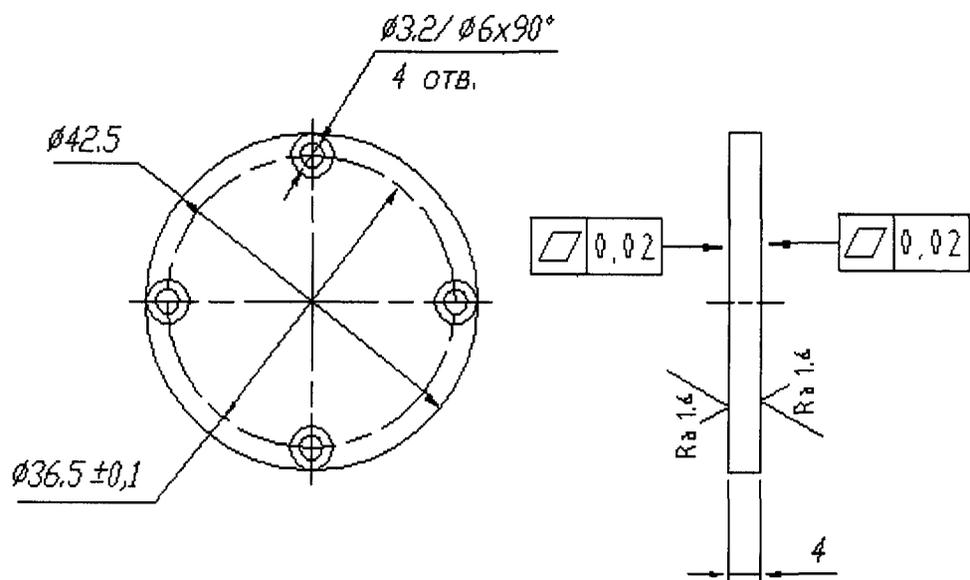


Рисунок В.3 – Конструкция образца металла для установки в юстировочное устройство

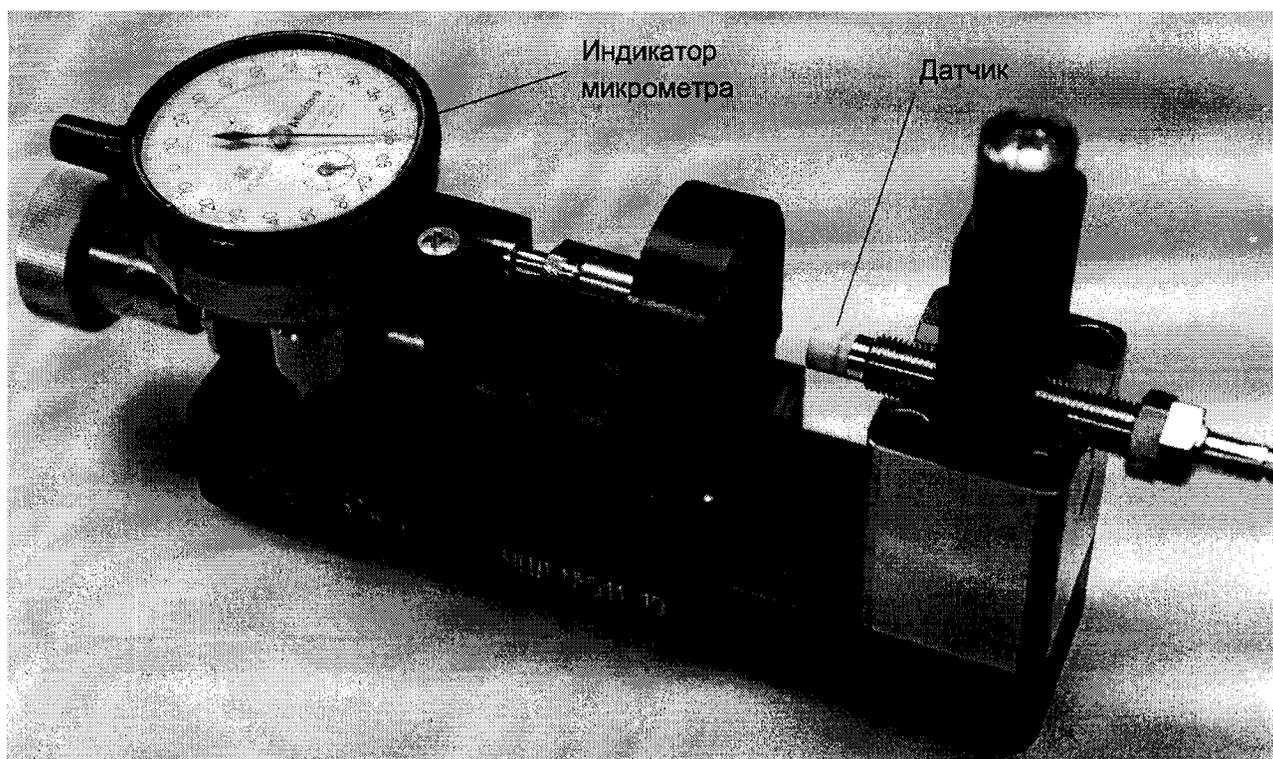


Рисунок В.4 – Вид поверочного стенда УПД с закрепленным датчиком (для проверки преобразователей вихретоковых в статическом режиме)

