Федеральное агентство по техническому регулированию и метрологии (Росстандарт)

Федеральное бюджетное учреждение

«Государственный региональный центр стандартизации, метрологии и испытаний в Тюменской и Курганской областях, Ханты-Мансийском автономном округе-Югре, Ямало-Ненецком автономном округе»

(ФБУ «Тюменский ЦСМ»)

«Тюменский

ЦСМ»

СОГЛАСОВАНО

И.о. директора

ФБУ «Тюменский ЦСМ»

Д.С. Чередников

2021 г.

Государственная система обеспечения единства измерений

ВЫЧИСЛИТЕЛИ DYMETIC-8А

Методика поверки

8A.00.000 MП

Разработана: Акционерное общество «Даймет»

Главный метролог Россохин В.Е.

Инженер по метрологии Николаева Н.Е.

Подготовлена к утверждению: Отделом метрологического обеспечения

производства ФБУ «Тюменский ЦСМ».

Главный метролог Сулейманов Р.О.

Начальник отдела МОП Каражова Л.А.

Инженер по метрологии Майоров М.Е.

1 ОБЩИЕ ПОЛОЖЕНИЯ

Настоящая методика поверки (далее – $M\Pi$) распространяется на вычислители «DYMETIC-8A».

Методика поверки устанавливает объём, порядок и методику первичной и периодической поверок вычислителей путем передачи единиц величин от эталонов средствам измерений методом прямых измерений. Выполнение требований настоящей методики обеспечивает прослеживаемость вычислителей к государственному первичному эталону времени, частоты и национальной шкалы времени, номер ГЭТ 1-2018 и государственному первичному эталону единицы силы постоянного электрического тока, номер ГЭТ 4-91.

В настоящей МП приняты следующие сокращения и обозначения:

вычислитель – вычислитель «DYMETIC-8A.1», вычислитель «DYMETIC-8A.2»; вычислитель «DYMETIC-8A.3»;

дисплей – отсчётное устройство (матричный жидкокристаллический индикатор);

ПО – программное обеспечение;

 ΠC – паспорт;

регистрационный номер – регистрационный номер в Федеральном информационном фонде по обеспечению единства измерений;

ЭД – эксплуатационная документация.

2 ПЕРЕЧЕНЬ ОПЕРАЦИЙ ПОВЕРКИ

Таблица 1 – Перечень операций поверки

Операции поверки	Ссылка на	Необходимость выполнения	
	пункт методики поверки	при первичной поверке	при периодической поверке
Внешний осмотр средства измерений	7	Да	Да
Подготовка к поверке и опробование средства измерений	8	Да	Да
Определение абсолютной погрешности преобразования числоимпульсных сигналов датчиков расхода в цифровое значение объёма измеряемой среды	10.1	Да	Да
Определение относительной погрешности преобразования частотных сигналов датчиков расхода в цифровое значение расхода	10.2	Да	Да
Определение приведенной погрешности преобразования токовых сигналов датчиков в цифровое значение измеряемого параметра	10.3	Да	Да
Определение относительной погрешности измерения времени	10.4	Да	Да

3 ТРЕБОВАНИЯ К УСЛОВИЯМ ПРОВЕДЕНИЯ ПОВЕРКИ

3.1 При проведении поверки должны соблюдаться следующие условия:

температура окружающего воздуха
от плюс 5 до плюс 35 °С;

относительная влажность окружающего воздуха
не более 80 %;

атмосферное давление
от 84,0 до 106,7 кПа;

электрическое питание постоянный ток напряжением 24 В.

4 ТРЕБОВАНИЯ К СПЕЦИАЛИСТАМ, ОСУЩЕСТВЛЯЮЩИМ ПОВЕРКУ

4.1 К проведению поверки допускаются лица, изучившие настоящую методику, руководство по эксплуатации средства измерений и средств поверки, и прошедшие инструктаж по охране труда.

5 МЕТРОЛОГИЧЕСКИЕ И ТЕХНИЧЕСКИЕ ТРЕБОВАНИЯ К СРЕДСТВАМ ПОВЕРКИ

Таблица 2 – Метрологические и технические требования к средствам поверки

Номер пункта	Наименование и тип средства поверки	Регистрационный
методики		номер в Федеральном
поверки		информационном
		фонде по
		обеспечению
		единства измерений
10.1, 10.2	Генератор импульсов 81150А, диапазон частоты	
	повторения сигнала (далее – f) от 1 мкГц до	
	120 МГц, пределы допускаемой абсолютной	
	погрешности $\pm (5 \cdot 10^{-5} \cdot f)$.	
10.3	Калибратор универсальный 9100, диапазон	
	воспроизведения силы постоянного тока (далее – I)	
	от 3,2001 до 32,0000 мА, пределы допускаемой	
	абсолютной погрешности \pm (0,00014 · I+900 нA)	
10.4	Секундомер электронный Интеграл С-01, диапазон	
	измерения интервалов времени (далее – Т) от 0 до	
	9 ч 59 мин 59,99 с, пределы допускаемой	
	абсолютной погрешности $\pm (9,6 \cdot 10^{-6} \cdot T + 0,01)$	
8, 10	Термогигрометр ИВА-6 мод. Ива-6А-Д, пределы	
	допускаемой абсолютной погрешности измерения	
	температуры в диапазоне от 0 до плюс 60 °C	
	± 0,3 °C; пределы допускаемой абсолютной	
	погрешности измерения атмосферного давления в	
	диапазоне от 300 до 1100 г Π a \pm 2,5 г Π a; пределы	
	допускаемой основной абсолютной погрешности	
	измерения относительной влажности при	
	температуре плюс 23 °C в диапазоне от 0 до плюс	
	90 % ± 2 %	
	Источник питания постоянного тока импульсный	
	АКИП-1102, диапазон установки выходного	
	напряжения (далее – U) от 0 до 36 B, пределы	
	допускаемой абсолютной погрешности	
	$\pm (0.01 \cdot U + 0.3) B$	

Примечание – возможно применение средств поверки с метрологическими и техническими характеристиками, обеспечивающими требуемую точность передачи единиц величин поверяемому средству измерений.

6 ТРЕБОВАНИЯ (УСЛОВИЯ) ПО ОБЕСПЕЧЕНИЮ БЕЗОПАСНОСТИ ПРОВЕДЕНИЯ ПОВЕРКИ

- 6.1 При проведении поверки должны быть соблюдены следующие требования безопасности:
- монтаж электрических соединений вычислителя должен производиться в соответствии с ГОСТ 12.3.032-84 и «Правилами устройства электроустановок»;
- электрические испытания должны проводиться в соответствии с требованиями ГОСТ 12.3.019-80.

7 ВНЕШНИЙ ОСМОТР СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЙ

- 7.1 При проведении внешнего осмотра должно быть установлено соответствие поверяемых средств измерений следующим требованиям:
- 7.1.1 Комплектность и маркировка должны соответствовать приведенным в эксплуатационном документе.
- 7.1.2 На средствах измерений не должно быть механических повреждений, влияющих на работоспособность.

8 ПОДГОТОВКА К ПОВЕРКЕ И ОПРОБОВАНИЕ СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЙ

- 8.1 Перед проведением поверки должны быть выполнены следующие подготовительные работы:
- проверка наличия и срока действия знаков поверки и (или) свидетельств о поверке рабочих эталонов;
- подготовка к работе рабочих эталонов и вспомогательных средств поверки согласно их ЭД;
- соединение поверяемого вычислителя с рабочими эталонами и вспомогательными средствами поверки в соответствии со схемами приложений А и Б.
 - 8.2 Опробование
- 8.2.1 Опробование проводят в следующем порядке. Включают питание вычислителя, при этом вычислитель производит самодиагностику (автоматическое тестирование технического состояния).

Результаты опробования считают удовлетворительными, если по завершении самодиагностики вычислитель выдает на дисплее сообщение «Test = OK!» и, далее, индицирует меню даты времени.

9 ПРОВЕРКА ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ

9.1 Номер версии ПО вычислителей указан в меню «КОНФИГУРАЦИЯ» в позиции «Версия ПО».

Результат считают положительным, если идентификационные данные ПО поверяемого средства измерений соответствуют приведенным в описании типа.

10 ОПРЕДЕЛЕНИЕ МЕТРОЛОГИЧЕСКИХ ХАРАКТЕРИСТИК СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЙ

10.1 Определение абсолютной погрешности преобразования числоимпульсных сигналов датчиков расхода в цифровое значение объёма измеряемой среды

Погрешность преобразования числоимпульсных сигналов определяют по схеме приложения A с использованием генератора импульсов, имитирующего выходные сигналы датчика расхода. Счётчик импульсов, подключённый к выходу генератора, предназначен для контроля числа импульсов в пачке.

Перед испытаниями устанавливают в вычислителе коэффициент преобразования датчика расхода K_{np} равным $1\cdot 10^{-3}$ м³/имп и переводят вычислитель в режим поверки (через меню «УСТАНОВКИ» и опцию «РЕЖИМ ПОВЕРКИ»).

После подключения вычислителя к генератору импульсов подают питание и выдерживают схему во включённом состоянии не мене пяти минут. Затем устанавливают частоту выходного сигнала генератора импульсов $f_{\Gamma} = (10,000 \pm 0,001)$ Гц. Размер пачки импульсов N с выхода генератора импульсов устанавливают равным 500 имп.

Считывают начальное значение объёма $V_{\text{ні}}$, м³·10⁻³, с дисплея вычислителя и После завершения набора пачки импульсов генератор импульсов. (контролируется по показаниям дисплея генератора импульсов) выжидают (15 – 20) с и считывают конечное значение объёма $V_{\kappa i}$, м³·10⁻³, с дисплея вычислителя.

Повторяют указанную операцию не менее трёх раз.

Аналогичные операции проводят при $f_r = (1000,000 \pm 0,001)$ Γ ц и N = 10000 имп.

Погрешность преобразования числоимпульсных сигналов при каждом і-м измерении Δ_{Vi} , $1\cdot10^{-3}$ м³, определяют на каждой частоте для каждого канала измерения объёма (расхода) по формуле:

$$\Delta_{\text{Vi}} = V_i - V_p, \tag{1}$$

 $V_i = V_{\kappa i} - V_{\mu i}$ — полученное значение объёма при i-м измерении, м³·10·³; $V_p = N \cdot K_{mn}$ — расчётное значение объёма при i-м измерении, м³·10·³; $V_p = N \cdot K_{np} -$ расчётное значение объёма, м³·10⁻³.

10.2 Определение относительной погрешности преобразования частотных сигналов датчиков расхода в цифровое значение расхода

Погрешность преобразования частотных сигналов определяют по методике 10.1 при $f_r = (1000,000 \pm 0,001)$ Гц и N = 99999 имп.

Число измерений не менее трёх. При каждом измерении считывают с дисплея вычислителя не менее пяти отсчётов расхода $Q_{\text{мгн}}$, $M^3/4$.

Погрешность преобразования частотных сигналов при i-м измерении δ_{Oi} , %, определяют по формуле:

$$\delta_{\text{Qi}} = \frac{Q_i - Q_p}{Q_p} \cdot 100,\tag{2}$$

 Q_i – среднее арифметическое значений Q_{MTH} при i-м измерении, м³/ч; где $Q_p = 3600 \cdot f_r \cdot K_{np} -$ расчётное значение расхода, м³/ч.

10.3 Определение приведенной погрешности преобразования токовых сигналов датчиков в цифровое значение измеряемого параметра

Погрешность преобразования токовых сигналов определяют по схеме приложения А подачей на вход вычислителя эталонных токовых сигналов от калибратора, имитирующего сигналы датчиков давления и температуры. Для этого в меню «КОНФИГУРАЦИЯ» вычислителя выполняют настройки токовых входов:

- для канала измерения температуры: 4 мA = -40 °C, 20 мA = +100 °C;
- для канала измерения давления: 4 мA = 0 кПа, 20 мA = 1600 кПа;
- задают пределы изменения температуры: T_{min} = − 50 °C, T_{max} = + 100 °C, $P_{min} = 0 \ к\Pi a, P_{max} = 1600 \ к\Pi a.$

Полученные значения давления и температуры индицируются на дисплее вычислителя.

Последовательно задают значения тока равные 4, 8, 12, 16, 20 мА.

Приведенную погрешность преобразования токовых сигналов датчиков в цифровое значение измеряемого параметра, определяют по формуле

$$\gamma_{I} = \left(\frac{X_{i} - X_{0}}{X_{max} - X_{min}}\right) \cdot 100 \tag{3}$$

 X_i – значение измеряемой величины по показаниям вычислителя, в единицах измеряемой величины;

 X_{min}, X_{max} – нижний и верхний пределы измерений измерительного канала, соответственно, в единицах измеряемой величины;

 X_0 — расчетное значение измеряемой величины при ее имитации токовым сигналом эталонного прибора, в единицах измеряемой величины, определяемое по формуле:

$$X_{0} = X_{min} + \frac{\left(X_{max} - X_{min}\right) \cdot \left(I_{i}^{0} - I_{min}\right)}{\left(I_{max} - I_{min}\right)} \tag{4}$$

где I_i^0 – задаваемое значение тока, мА;

 $I_{\it min},\ I_{\it max}$ — нижний и верхний пределы диапазона измерений токового сигнала, соответственно, мA.

10.4 Определение относительной погрешности измерения времени

Относительную погрешность измерения времени определяют путём сравнения показаний системных часов вычислителя с показаниями секундомера. Для этого запускают секундомер в момент смены минутных показаний системных часов вычислителя и регистрируют их показания. По истечении не менее 8 ч останавливают секундомер в момент смены минутных показаний системных часов вычислителя и регистрируют их показания.

Относительную погрешность измерения времени δ_{Ti} , %, определяют по формуле:

$$\delta_{T} = \frac{\left(T_{i\kappa} - T_{iH}\right) - \Delta T}{\Delta T} \cdot 100 \tag{5}$$

где T_{in} и T_{ik} — показания системных часов вычислителя в начале и в конце измерения, с;

 ΔT — показания рабочего эталона времени, с.

11 ПОДТВЕРЖДЕНИЕ СООТВЕТСТВИЯ СРЕДСТВА ИЗМЕРЕНИЙ МЕТРОЛОГИЧЕСКИМ ТРЕБОВАНИЯМ

- 11.1 Критерии положительного результата поверки
- 11.1.1 Комплектность и маркировка соответствуют приведенным в эксплуатационном документе. Отсутствуют механические повреждения, влияющие на работоспособность вычислителя.
- 11.1.2 Значения абсолютной погрешности преобразования числоимпульсных сигналов датчиков расхода в цифровое значение объёма измеряемой среды не превышают ± 0.5 EMP
- 11.1.3 Значения относительной погрешности преобразования частотных сигналов датчиков расхода в цифровое значение расхода не превышают ± 0.05 %.
- 11.1.4 Значения приведенной погрешности преобразования токовых сигналов датчиков в цифровое значение измеряемого параметра не превышают ± 0.05 %.
- 11.1.5 Значение относительной погрешности измерения времени не превышает ± 0.01 %.

12 ОФОРМЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТОВ ПОВЕРКИ

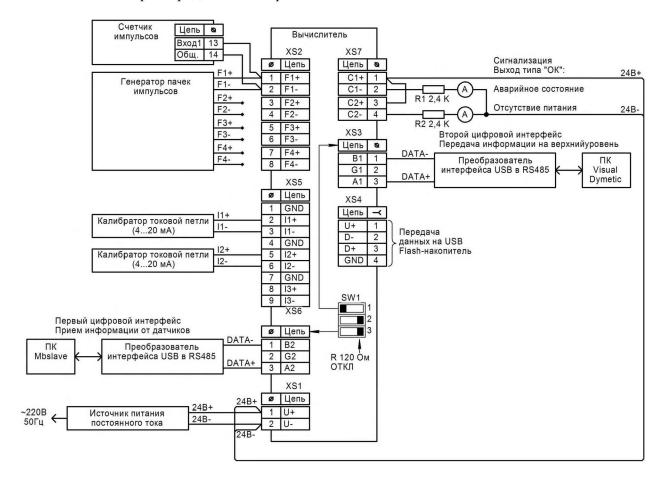
- 12.1 Сведения о результатах поверки передают в Федеральный информационный фонд по обеспечению единства измерений.
- 12.1.1 При выпуске из производства и ремонта, а также при периодической и внеочередной поверке в ПС вычислителя делают запись о результатах поверки и ставят подпись поверителя, проводившего поверку, скреплённую оттиском знака поверки (поверительного клейма).
- 12.2 В случае отсутствия возможности внесения записи в ПС вычислителя при положительном результате поверки допускается оформление свидетельства о поверке вычислителя в соответствии с Приказом Минпромторга России от 31.07.2020 г. № 2510 «Об утверждении порядка проведения поверки средств измерений, требований к знаку поверки и содержанию свидетельства о поверке».

12.3 При отрицательных результатах поверки вычислитель к дальнейшей эксплуатации не допускается, в ПС неработоспособного вычислителя производят запись о его непригодности, а знак поверки гасят и выдают извещение о непригодности к применению средства измерения, в соответствии с Приказа Минпромторга России от $31.07.2020 \, \Gamma$. № 2510 «Об утверждении порядка проведения поверки средств измерений, требований к знаку поверки и содержанию свидетельства о поверке».

приложение а

(обязательное)

Схема электрическая соединений при определении погрешностей вычислителей 8A.1 и 8A.2



приложение Б

(обязательное)

Схема электрическая соединений при определении погрешностей вычислителя 8А.3

